

**LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING**

Judul Artikel : Model of Autonomous Unmanned On-Road and Aerial Vehicle Carriers For Precision Agricultural Transport 4.0 : A Literature Review
 Nama Pengusul : Ali Khumaidi
 Jumlah Penulis : 3
 Status Pengusul : 2
 Identitas *Prosiding* :
 a. Judul *Prosiding* : IOP Conference Series: Materials Science and Engineering
 b. ISBN/ISSN : 1757-899X
 c. Thn. Terbit, Tempat: 2020, Bandung-Indonesia
 d. Web *Prosiding* : <https://iopscience.iop.org/>
 e. Terindex di : Scopus (IOP)

Kategori Publikasi *Prosiding* (beri \checkmark pada kategori yang tepat):
 Prosiding Internasional
 Prosiding Nasional
 Prosiding Terindex Scopus

I. Hasil Penilaian Validasi :

No	Aspek	Uraian/Komentar Penilaian
1	Indikasi Plagiasi	Tidak ada indikasi plagiasi (skor plagiarisme turnitin 10%)
2	Linieritas	Seuai dengan bidang ilmu

II. Hasil Penilaian Peer Review:

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal <i>Prosiding</i> (isi kolom yang sesuai)			Nilai Akhir Yang Diperoleh
	<i>Prosiding</i> Internasional	<i>Prosiding</i> Nasional	<i>Prosiding</i> Terindex	
Kelengkapan dan kesesuaian unsur isi <i>prosiding</i> (10%)			2.5	2
Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)			7.5	6
Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)			7.5	6
Kelengkapan unsur dan kualitas Penerbit (30%)			7.5	7
Total = (100%)			25	21
Kontribusi pengusul:	$21 \times 0.4/2$			4.2
Komentar/ Ulasan <i>Peer Review</i> :				
Kelengkapan kesesuaian unsur	Substansi artikel disajikan dengan sangat baik mencakup semua unsur dalam suatu artikel ilmiah yang baik. Dipresentasikan dengan baik berupa metal antara abstrak, pendahuluan, metodologi, dataset, pengujian dan hasil, serta kesimpulan.			

<p>Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan</p>	<p>Artikel menyajikan kedalaman pembahasan yang memadai dengan uraian kaitan yang baik antara tujuan studi, solusi yang diusulkan, serta hasil dan diskusi maupun analisisnya. Pembahasan menjelaskan pengembangan desain Autonomous Unmanned On-Road and Aerial Vehicle Carriers yang mendukung Precision Agriculture Transport 4.0 dengan pemanfaatan teknologi Laka.</p>
<p>Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi</p>	<p>Metodologi yang diterapkan dijelaskan dengan baik dan cukup besar dimengerti. Metode yang digunakan adalah literatur review, analisis dan desain model transportasi AUV.</p>
<p>Kelengkapan unsur dan kualitas Penerbit</p>	<p>Penerbit (EOP) terindeks scopus, memiliki DOI, open access dan ber ISBN.</p>

Tanggal Review, 19 Agustus 2022

Penilai I



Prof. Dr-Ing. Soewarto Hardhienata

NIDN : 0413125802
 Unit kerja : Universitas Pakuan
 Bidang Ilmu : Ilmu Komputer/Teknik Informatika
 Jabatan Akademik (KUM) : Guru Besar (850 IV-E)
 Pendidikan Terakhir : Doktor Computer Engineering, University of Erlangen, Germany

**LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING**

Judul Artikel : Model of Autonomous Unmanned On-Road and Aerial Vehicle Carriers For Precision Agricultural Transport 4.0 : A Literature Review
 Nama Pengusul : Ali Khumaidi
 Jumlah Penulis : 3
 Status Pengusul : 2
 Identitas *Prosiding* :
 a. Judul *Prosiding* : IOP Conference Series: Materials Science and Engineering
 b. ISBN/ISSN : 1757-899X
 c. Thn. Terbit, Tempat: 2020, Bandung-Indonesia
 d. Web *Prosiding* : <https://iopscience.iop.org/>
 e. Terindex di : Scopus (IOP)

Kategori Publikasi *Prosiding* (beri \checkmark pada kategori yang tepat) :
 Prosiding Internasional
 Prosiding Nasional
 Prosiding Terindex Scopus

I. Hasil Penilaian Validasi :

No	Aspek	Uraian/Komentar Penilaian
1	Indikasi Plagiasi	- Hasil pengecekan kesesuaian dengan menggunakan turunan menunjukkan hasil 10% hal ini cukup wajar dan menunjukkan tidak ada indikasi plagiasi.
2	Linieritas	- Terlihat terdapat kesesuaian bidang ilmu penulis, arti ke dan jurnal penerbit.

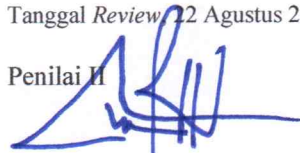
II. Hasil Penilaian Peer Review:

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal <i>Prosiding</i> (isi kolom yang sesuai)			Nilai Akhir Yang Diperoleh
	<i>Prosiding</i> Internasional	<i>Prosiding</i> Nasional	<i>Prosiding</i> Terindex	
Kelengkapan dan kesesuaian unsur isi <i>prosiding</i> (10%)			2.5	2.0 x 0 1/2
Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)			7.5	6.8 x 0 1/2
Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)			7.5	6.3 x 0 1/2
Kelengkapan unsur dan kualitas Penerbit (30%)			7.5	7.4 x 0 1/2
Total = (100%)			25	
Kontribusi pengusul:				4.5
Komentar/ Ulasan <i>Peer Review</i> :				
Kelengkapan kesesuaian unsur	- Unsur-unsur karya ilmiah telah disajikan secara lengkap dalam artikel ini. penulis bisa menunjukkan antara abstrak, pendahuluan, permasalahan, data serta metode yang digunakan. terdapat kaitan ke kesesuaian antar unsur dalam artikel.			

<p>Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan</p>	<p>- Artikel ini membahas desain model Autonomus Unmanned dengan penggunaan teknologi LORA dan Plot Shop method yang merupakan ruang lingkup dari bidang Ilmu komputer. Pembahasan cukup lengkap dan menyorotkan hasil teori, analisis dan desain model model yang diusulkan secara detail untuk komponen dan mekanismenya.</p>
<p>Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi</p>	<p>- Artikel memiliki metode penelitian yang sesuai dengan permasalahan penelitian. Metode yang digunakan adalah literatur review, analisis UAV dan desain model transportasi UAV, teknologi kurang dijelaskan secara rinci. Diagram yang disajikan dalam bagian metodologi, seharusnya dijelaskan lebih rinci sehingga memudahkan pemahaman. Teknik yang digunakan studi ini adalah LORA, Map, dan metode Plot Shop, untuk pengendalian kendaraan.</p>
<p>Kelengkapan unsur dan kualitas Penerbit</p>	<p>- Artikel ini dipresentasikan dalam konferensi Internasional dan diterbitkan sebagai prosiding oleh penerbit (IOP) terakreditasi scopus. memiliki DOI, ISBN, diterbitkan secara online open access.</p>

Tanggal Review 22 Agustus 2022

Penilai II



Dr. Mujiono, ST, MT

NIDN : 0406127002
Unit kerja : Informatika – Universitas Bhayangkara Jakarta Raya
Bidang Ilmu : Ilmu Komputer
Jabatan Akademik (KUM) : Lektor Kepala (700)
Pendidikan Terakhir : Doktor – Ilmu Komputer Universitas Indonesia